

Pourquoi les matrices aléatoires expliquent l'apprentissage ?  
Un argument d'universalité offert par les GANs  
(Gretsi'2019, Lille)

**Mohamed El Amine SEDDIK**, Mohamed TAMAAZOUSTI, Romain COUILLET

CEA List, France

CentraleSupélec, L2S, Université ParisSaclay, France

GSTATS IDEX DataScience Chair, GIPSA-lab, Université Grenoble-Alpes, France.

29 août 2019



Introduction

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs Gaussiens

Notion de vecteurs concentrés

Definition et propriétés

Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs concentrés

Application aux représentations CNN des images GAN

## Introduction

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs Gaussiens

Notion de vecteurs concentrés

Definition et propriétés

Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs concentrés

Application aux représentations CNN des images GAN

En apprentissage machine (ML),

En apprentissage machine (ML),

- ▶ Etant donné un ensemble de données

$$X = [x_1, x_2, \dots, x_n] \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

En apprentissage machine (ML),

- ▶ Etant donné un ensemble de données

$$X = [x_1, x_2, \dots, x_n] \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

- ▶ On aimerait réaliser des tâches de

*Régression, Classification, Regroupement etc.*

En apprentissage machine (ML),

- ▶ Etant donné un ensemble de données

$$X = [x_1, x_2, \dots, x_n] \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

- ▶ On aimerait réaliser des tâches de

*Régression, Classification, Regroupement etc.*

- ▶ Et au cœur de ces tâches, on calcule des **similarités**

En apprentissage machine (ML),

- ▶ Etant donné un ensemble de données

$$X = [x_1, x_2, \dots, x_n] \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

- ▶ On aimerait réaliser des tâches de

*Régression, Classification, Regroupement etc.*

- ▶ Et au cœur de ces tâches, on calcule des **similarités**

Par exemple : le produit scalaire  $x_i^T x_j$



En apprentissage machine (ML),

- ▶ Etant donné un ensemble de données

$$X = [x_1, x_2, \dots, x_n] \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

- ▶ On aimerait réaliser des tâches de

*Régression, Classification, Regroupement etc.*

- ▶ Et au cœur de ces tâches, on calcule des **similarités**

Par exemple : le produit scalaire  $x_i^T x_j$

Naturellement, la matrice de Gram  $X^T X$  apparaît en ML.

En apprentissage machine (ML),

- ▶ Etant donné un ensemble de données

$$X = [x_1, x_2, \dots, x_n] \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

- ▶ On aimerait réaliser des tâches de

*Régression, Classification, Regroupement etc.*

- ▶ Et au cœur de ces tâches, on calcule des **similarités**

Par exemple : le produit scalaire  $x_i^T x_j$

Naturellement, la matrice de Gram  $X^T X$  apparaît en ML.

- ▶ **Comment se comporte t-elle ?**

Introduction

**Comportement de la matrice de Gram de vecteurs Gaussiens**

Notion de vecteurs concentrés

Definition et propriétés

Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs concentrés

Application aux représentations CNN des images GAN

## Comportement de la matrice de Gram de vecteurs Gaussiens

- ▶ Si on suppose tous les  $x_i \sim \mathcal{N}(0, I_p)$

# Comportement de la matrice de Gram de vecteurs Gaussiens

- ▶ Si on suppose tous les  $x_i \sim \mathcal{N}(0, I_p)$

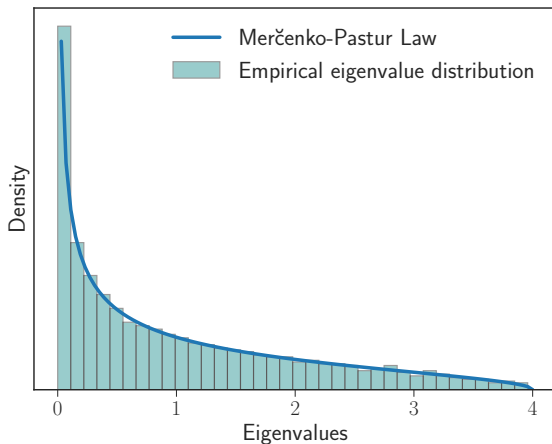


Figure: Histogramme des valeurs propres de  $\frac{1}{p}X^T X$  pour  $n = p = 1000$ .

## Définition (Densité Spectrale Empirique)

La densité spectrale empirique (e.s.d.)  $\mu_n$  d'une matrice hermitienne  $A_n \in \mathbb{R}^{n \times n}$  est donnée par  $\mu_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \delta_{\lambda_i(A_n)}$ .

## Définition (Densité Spectrale Empirique)

La densité spectrale empirique (e.s.d.)  $\mu_n$  d'une matrice hermitienne  $A_n \in \mathbb{R}^{n \times n}$  est donnée par  $\mu_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \delta_{\lambda_i(A_n)}$ .

## Théorème (Loi de Marčenko–Pastur)

Soit  $X \in \mathbb{R}^{p \times n}$  avec des entrées i.i.d. de moyenne nulle, et de variance 1. Quand  $p, n \rightarrow \infty$  avec  $n/p \rightarrow c \in (0, \infty)$ , la e.s.d.  $\mu_n$  de  $\frac{1}{p} X^T X$  satisfait

$$\mu_n \xrightarrow{\text{p.s.}} \mu_c$$

où  $\mu_c$  est une mesure déterministe de densité continue  $f_c$  sur un support compacte  $[\lambda^-, \lambda^+] = [(1 - \sqrt{c})^2, (1 + \sqrt{c})^2]$

$$f_c(x) = \frac{1}{2\pi c x} \sqrt{(x - \lambda^-)(\lambda^+ - x)}$$

## Mélange Gaussien (Modèle spike)

- ▶ Soit  $\mu \in \mathbb{R}^p$  tel que  $\|\mu\| = \mathcal{O}(1)$



## Mélange Gaussien (Modèle spike)

- ▶ Soit  $\mu \in \mathbb{R}^p$  tel que  $\|\mu\| = \mathcal{O}(1)$
- ▶ Considérons

$$X = \underbrace{[x_1, \dots, x_{\frac{n}{2}}]}_{\sim \mathcal{N}(+\mu, I_p)}; \underbrace{[x_{\frac{n}{2}+1}, \dots, x_n]}_{\sim \mathcal{N}(-\mu, I_p)}$$

## Mélange Gaussien (Modèle spike)

- ▶ Soit  $\mu \in \mathbb{R}^p$  tel que  $\|\mu\| = \mathcal{O}(1)$
- ▶ Considérons

$$X = \underbrace{[x_1, \dots, x_{\frac{n}{2}}]}_{\sim \mathcal{N}(+\mu, I_p)}; \underbrace{[x_{\frac{n}{2}+1}, \dots, x_n]}_{\sim \mathcal{N}(-\mu, I_p)}$$

- ▶ Qu'on peut écrire

$$X = \mu y^T + Z$$

où  $y \in \{+1, -1\}^n$  est le vecteur de labels et  $Z$  a des entrées i.i.d.  $\mathcal{N}(0, 1)$ .

## Mélange Gaussien (Modèle spike)

- ▶ Soit  $\mu \in \mathbb{R}^p$  tel que  $\|\mu\| = \mathcal{O}(1)$
- ▶ Considérons

$$X = \underbrace{[x_1, \dots, x_{\frac{n}{2}}]}_{\sim \mathcal{N}(+\mu, I_p)}; \underbrace{[x_{\frac{n}{2}+1}, \dots, x_n]}_{\sim \mathcal{N}(-\mu, I_p)}$$

- ▶ Qu'on peut écrire

$$X = \mu y^T + Z$$

où  $y \in \{+1, -1\}^n$  est le vecteur de labels et  $Z$  a des entrées i.i.d.  $\mathcal{N}(0, 1)$ .

- ▶ On a donc

$$\frac{1}{p} X^T X = \underbrace{\|\mu\|^2 \bar{y} \bar{y}^T}_{\text{Information (rang-faible)}} + \underbrace{\frac{1}{p} Z^T Z}_{\text{Bruit}} + * \text{ where } \bar{y} = y/\sqrt{p}$$

## Mélange Gaussien (Modèle spike)

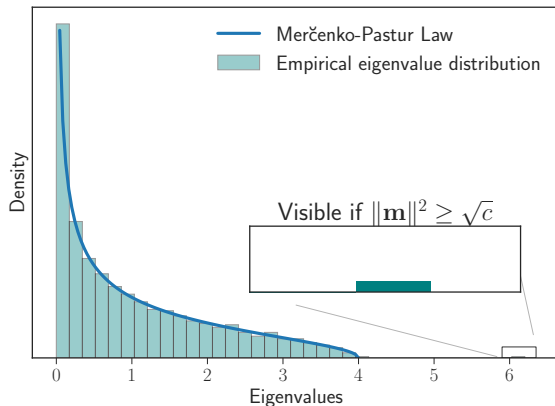
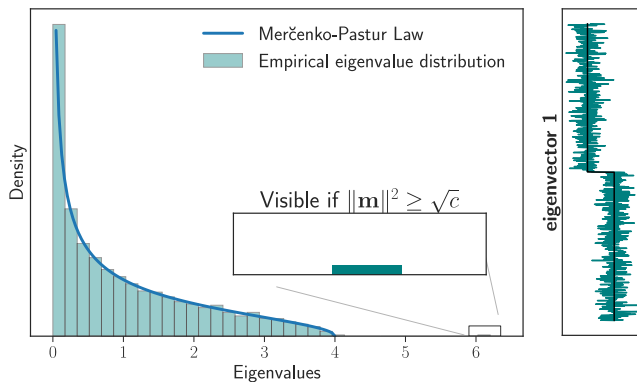


Figure: Histogramme des valeurs propres de  $\frac{1}{p}X^T X$  pour  $n = p = 1000$ .

## Mélange Gaussien (Modèle spike)



**Figure:** Histogramme des valeurs propres de  $\frac{1}{p}X^T X$  et son vecteur propre dominant pour  $n = p = 1000$ .

### Théorème ([Baik, Silverstein'06], [Paul'07])

Let

- ▶ Soit  $Z$  avec des entées i.i.d. de moyenne nulle, variance 1 et  $\mathbb{E}|Z_{ij}|^4 < \infty$
- ▶  $X = my^T + Z$

### Théorème ([Baik, Silverstein'06], [Paul'07])

Let

- ▶ Soit  $Z$  avec des entées i.i.d. de moyenne nulle, variance 1 et  $\mathbb{E}|Z_{ij}|^4 < \infty$
- ▶  $X = my^T + Z$

Alors, quand  $p, n \rightarrow \infty$  avec  $n/p \rightarrow c$ ,

### Théorème ([Baik, Silverstein'06], [Paul'07])

Let

- ▶ Soit  $Z$  avec des entées i.i.d. de moyenne nulle, variance 1 et  $\mathbb{E}|Z_{ij}|^4 < \infty$
- ▶  $X = my^T + Z$

Alors, quand  $p, n \rightarrow \infty$  avec  $n/p \rightarrow c$ ,

- ▶ Si  $\|\mu\|^2 > \sqrt{c}$

$$\lambda_\ell \left( \frac{1}{p} X^T X \right) \xrightarrow{p.s.} 1 + \|\mu\|^2 + c \frac{1 + \|\mu\|^2}{\|\mu\|^2} > (1 + \sqrt{c})^2$$



### Théorème ([Baik, Silverstein'06], [Paul'07])

Let

- ▶ Soit  $Z$  avec des entées i.i.d. de moyenne nulle, variance 1 et  $\mathbb{E}|Z_{ij}|^4 < \infty$
- ▶  $X = my^T + Z$

Alors, quand  $p, n \rightarrow$  avec  $n/p \rightarrow c$ ,

- ▶ Si  $\|\mu\|^2 > \sqrt{c}$

$$\lambda_\ell \left( \frac{1}{p} X^T X \right) \xrightarrow{p.s.} 1 + \|\mu\|^2 + c \frac{1 + \|\mu\|^2}{\|\mu\|^2} > (1 + \sqrt{c})^2$$

- ▶ Pour  $a, b \in \mathbb{R}^p$  déterministes et  $\hat{y}$  le vecteur propre correspondant à  $\lambda_{\max} \left( \frac{1}{p} X^T X \right)$ ,

$$a^T \hat{y} \hat{y}^T b - \frac{1 - c \|\mu\|^{-4}}{1 + c \|\mu\|^{-2}} a^T \hat{y} \hat{y}^T b \cdot \mathbf{1}_{\|\mu\|^2 > \sqrt{c}} \xrightarrow{p.s.} 0$$

## Quelques résultats sur les modèles spike

### Théorème ([Baik, Silverstein'06], [Paul'07])

Let

- ▶ Soit  $Z$  avec des entées i.i.d. de moyenne nulle, variance 1 et  $\mathbb{E}|Z_{ij}|^4 < \infty$
- ▶  $X = my^T + Z$

Alors, quand  $p, n \rightarrow$  avec  $n/p \rightarrow c$ ,

- ▶ Si  $\|\mu\|^2 > \sqrt{c}$

$$\lambda_\ell \left( \frac{1}{p} X^T X \right) \xrightarrow{p.s.} 1 + \|\mu\|^2 + c \frac{1 + \|\mu\|^2}{\|\mu\|^2} > (1 + \sqrt{c})^2$$

- ▶ Pour  $a, b \in \mathbb{R}^p$  déterministes et  $\hat{y}$  le vecteur propre correspondant à  $\lambda_{\max} \left( \frac{1}{p} X^T X \right)$ ,

$$a^T \hat{y} \hat{y}^T b - \frac{1 - c \|\mu\|^{-4}}{1 + c \|\mu\|^{-2}} a^T \hat{y} \hat{y}^T b \cdot \mathbf{1}_{\|\mu\|^2 > \sqrt{c}} \xrightarrow{p.s.} 0$$

En particulier,

$$|\hat{y}^T y|^2 \xrightarrow{p.s.} \frac{1 - c \|\mu\|^{-4}}{1 + c \|\mu\|^{-2}} \cdot \mathbf{1}_{\|\mu\|^2 > \sqrt{c}}.$$

## Quelques résultats sur les modèles spike

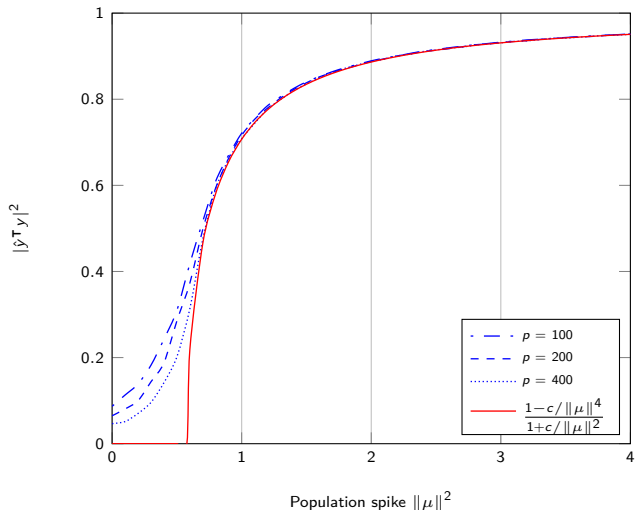


Figure:  $|\hat{y}^T y|^2$  simulé et valeur limite,  $p/n = 1/3$ , en variant  $\|\mu\|^2$ .

Introduction

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs Gaussiens

## **Notion de vecteurs concentrés**

Definition et propriétés

Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs concentrés

Application aux représentations CNN des images GAN

Introduction

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs Gaussiens

**Notion de vecteurs concentrés**

**Definition et propriétés**

Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs concentrés

Application aux représentations CNN des images GAN

- ▶ **Observation:** La TMA prédit les performances en grande dimension sous des hypothèses **Gaussiennes** sur les données.

---

<sup>1</sup>**Reminder:**  $\mathcal{F} : E \rightarrow F$  is  $\|\mathcal{F}\|_{lip}$ -Lipschitz if  $\forall(x, y) \in E^2 : \|\mathcal{F}(x) - \mathcal{F}(y)\|_F \leq \|\mathcal{F}\|_{lip} \|x - y\|_E$ .

## Notion de vecteurs concentrés

- ▶ **Observation:** La TMA prédit les performances en grande dimension sous des hypothèses **Gaussiennes** sur les données.
- ▶ **MAIS** les **données réelles** sont difficilement **assimilable** à des vecteurs **Gaussiens**.

---

<sup>1</sup>Reminder:  $\mathcal{F} : E \rightarrow F$  is  $\|\mathcal{F}\|_{lip}$ -Lipschitz if  $\forall(x, y) \in E^2 : \|\mathcal{F}(x) - \mathcal{F}(y)\|_F \leq \|\mathcal{F}\|_{lip} \|x - y\|_E$ .

## Notion de vecteurs concentrés

- ▶ **Observation:** La TMA prédit les performances en grande dimension sous des hypothèses **Gaussiennes** sur les données.
- ▶ **MAIS** les données réelles sont difficilement **assimilable** à des vecteurs **Gaussiens**.
- ▶ Il se trouve que les vecteurs **Gaussiens** appartiennent à une classe plus large et plus utile de vecteurs aléatoires.

---

<sup>1</sup>Reminder:  $\mathcal{F} : E \rightarrow F$  is  $\|\mathcal{F}\|_{lip}$ -Lipschitz if  $\forall(x, y) \in E^2 : \|\mathcal{F}(x) - \mathcal{F}(y)\|_F \leq \|\mathcal{F}\|_{lip} \|x - y\|_E$ .



## Notion de vecteurs concentrés

- ▶ **Observation:** La TMA prédit les performances en grande dimension sous des hypothèses **Gaussiennes** sur les données.
- ▶ **MAIS** les données réelles sont difficilement **assimilable** à des vecteurs **Gaussiens**.
- ▶ Il se trouve que les vecteurs **Gaussiens** appartiennent à une classe plus large et plus utile de vecteurs aléatoires.

### Definition

Etant donné un espace normé  $(E, \|\cdot\|_E)$  et  $q \in \mathbb{R}$ , un vecteur aléatoire  $\mathbf{z} \in E$  est  $q$ -exponentiellement **concentré** si pour toute fonction **1-Lipschitz**<sup>1</sup>  $\mathcal{F} : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$ , il existe  $C, c > 0$  tels que

$$\mathbb{P}\{|\mathcal{F}(\mathbf{z}) - \mathbb{E}\mathcal{F}(\mathbf{z})| > t\} \leq Ce^{-ct^q}$$

---

<sup>1</sup>**Reminder:**  $\mathcal{F} : E \rightarrow F$  is  $\|\mathcal{F}\|_{lip}$ -Lipschitz if  $\forall(x, y) \in E^2 : \|\mathcal{F}(x) - \mathcal{F}(y)\|_F \leq \|\mathcal{F}\|_{lip} \|x - y\|_E$ .

## Notion de vecteurs concentrés

- ▶ **Observation:** La TMA prédit les performances en grande dimension sous des hypothèses **Gaussiennes** sur les données.
- ▶ **MAIS** les données réelles sont difficilement **assimilable** à des vecteurs **Gaussiens**.
- ▶ Il se trouve que les vecteurs **Gaussiens** appartiennent à une classe plus large et plus utile de vecteurs aléatoires.

### Definition

Etant donné un espace normé  $(E, \|\cdot\|_E)$  et  $q \in \mathbb{R}$ , un vecteur aléatoire  $\mathbf{z} \in E$  est  $q$ -exponentiellement **concentré** si pour toute fonction 1-Lipschitz<sup>1</sup>  $\mathcal{F} : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$ , il existe  $C, c > 0$  tels que

$$\mathbb{P}\{|\mathcal{F}(\mathbf{z}) - \mathbb{E}\mathcal{F}(\mathbf{z})| > t\} \leq Ce^{-ct^q} \xrightarrow{\text{noté}} \boxed{\mathbf{z} \in \mathcal{O}(e^{-\cdot^q})}$$

---

<sup>1</sup>Reminder:  $\mathcal{F} : E \rightarrow F$  is  $\|\mathcal{F}\|_{lip}$ -Lipschitz if  $\forall(x, y) \in E^2 : \|\mathcal{F}(x) - \mathcal{F}(y)\|_F \leq \|\mathcal{F}\|_{lip} \|x - y\|_E$ .

## Notion de vecteurs concentrés

- ▶ **Observation:** La TMA prédit les performances en grande dimension sous des hypothèses **Gaussiennes** sur les données.
- ▶ **MAIS** les données réelles sont difficilement **assimilable** à des vecteurs **Gaussiens**.
- ▶ Il se trouve que les vecteurs **Gaussiens** appartiennent à une classe plus large et plus utile de vecteurs aléatoires.

### Definition

Etant donné un espace normé  $(E, \|\cdot\|_E)$  et  $q \in \mathbb{R}$ , un vecteur aléatoire  $\mathbf{z} \in E$  est  $q$ -exponentiellement **concentré** si pour toute fonction 1-Lipschitz<sup>1</sup>  $\mathcal{F} : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$ , il existe  $C, c > 0$  tels que

$$\mathbb{P}\{|\mathcal{F}(\mathbf{z}) - \mathbb{E}\mathcal{F}(\mathbf{z})| > t\} \leq Ce^{-ct^q} \xrightarrow{\text{noté}} \boxed{\mathbf{z} \in \mathcal{O}(e^{-\cdot^q})}$$

**(P1)**  $X \sim \mathcal{N}(0, I_p)$  is 2-exponentiellement **concentré**.

---

<sup>1</sup>**Reminder:**  $\mathcal{F} : E \rightarrow F$  is  $\|\mathcal{F}\|_{lip}$ -Lipschitz if  $\forall(x, y) \in E^2 : \|\mathcal{F}(x) - \mathcal{F}(y)\|_F \leq \|\mathcal{F}\|_{lip} \|x - y\|_E$ .

## Notion de vecteurs concentrés

- ▶ **Observation:** La TMA prédit les performances en grande dimension sous des hypothèses **Gaussiennes** sur les données.
- ▶ **MAIS** les données réelles sont difficilement **assimilable** à des vecteurs **Gaussiens**.
- ▶ Il se trouve que les vecteurs **Gaussiens** appartiennent à une classe plus large et plus utile de vecteurs aléatoires.

### Definition

Etant donné un espace normé  $(E, \|\cdot\|_E)$  et  $q \in \mathbb{R}$ , un vecteur aléatoire  $\mathbf{z} \in E$  est  $q$ -exponentiellement **concentré** si pour toute fonction 1-Lipschitz<sup>1</sup>  $\mathcal{F} : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$ , il existe  $C, c > 0$  tels que

$$\mathbb{P}\{|\mathcal{F}(\mathbf{z}) - \mathbb{E}\mathcal{F}(\mathbf{z})| > t\} \leq Ce^{-ct^q} \xrightarrow{\text{noté}} \boxed{\mathbf{z} \in \mathcal{O}(e^{-\cdot^q})}$$

**(P1)**  $\mathbf{X} \sim \mathcal{N}(0, I_p)$  is 2-exponentiellement **concentré**.

**(P2)** Si  $\mathbf{X} \in \mathcal{O}(e^{-\cdot^q})$  et  $\mathcal{G}$  est  $\|\mathcal{G}\|_{lip}$ -Lipschitz, alors

$$\mathcal{G}(\mathbf{X}) \in \mathcal{O}\left(e^{-(\cdot/\|\mathcal{G}\|_{lip})^q}\right).$$

---

<sup>1</sup>Reminder:  $\mathcal{F} : E \rightarrow F$  is  $\|\mathcal{F}\|_{lip}$ -Lipschitz if  $\forall (x, y) \in E^2 : \|\mathcal{F}(x) - \mathcal{F}(y)\|_F \leq \|\mathcal{F}\|_{lip} \|x - y\|_E$ .

## Notion de vecteurs concentrés

- ▶ **Observation:** La TMA prédit les performances en grande dimension sous des hypothèses **Gaussiennes** sur les données.
- ▶ **MAIS** les données réelles sont difficilement **assimilable** à des vecteurs **Gaussiens**.
- ▶ Il se trouve que les vecteurs **Gaussiens** appartiennent à une classe plus large et plus utile de vecteurs aléatoires.

### Definition

Etant donné un espace normé  $(E, \|\cdot\|_E)$  et  $q \in \mathbb{R}$ , un vecteur aléatoire  $\mathbf{z} \in E$  est  $q$ -exponentiellement **concentré** si pour toute fonction 1-Lipschitz<sup>1</sup>  $\mathcal{F} : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$ , il existe  $C, c > 0$  tels que

$$\mathbb{P}\{|\mathcal{F}(\mathbf{z}) - \mathbb{E}\mathcal{F}(\mathbf{z})| > t\} \leq Ce^{-ct^q} \xrightarrow{\text{noté}} \boxed{\mathbf{z} \in \mathcal{O}(e^{-\cdot^q})}$$

(P1)  $\mathbf{X} \sim \mathcal{N}(0, I_p)$  is 2-exponentiellement **concentré**.

(P2) Si  $\mathbf{X} \in \mathcal{O}(e^{-\cdot^q})$  et  $\mathcal{G}$  est  $\|\mathcal{G}\|_{lip}$ -Lipschitz, alors

$$\mathcal{G}(\mathbf{X}) \in \mathcal{O}\left(e^{-(\cdot/\|\mathcal{G}\|_{lip})^q}\right).$$

“Les vecteurs concentrés sont stable à travers des transformations Lipschitziennes.”

---

<sup>1</sup>Reminder:  $\mathcal{F} : E \rightarrow F$  is  $\|\mathcal{F}\|_{lip}$ -Lipschitz if  $\forall (x, y) \in E^2 : \|\mathcal{F}(x) - \mathcal{F}(y)\|_F \leq \|\mathcal{F}\|_{lip} \|x - y\|_E$ .

Introduction

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs Gaussiens

**Notion de vecteurs concentrés**

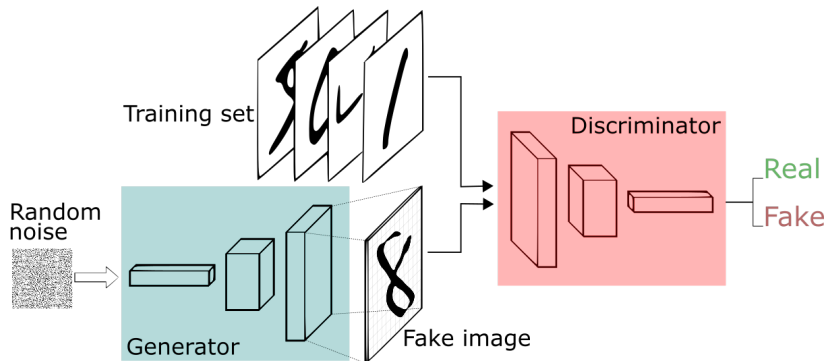
Definition et propriétés

Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés

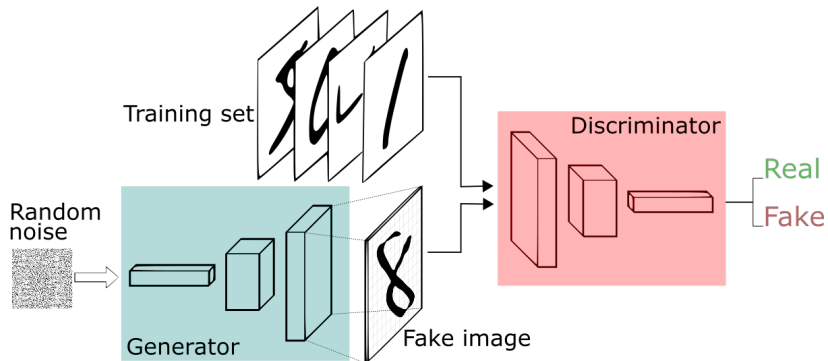
Comportement de la matrice de Gram de vecteurs concentrés

Application aux représentations CNN des images GAN

## Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés



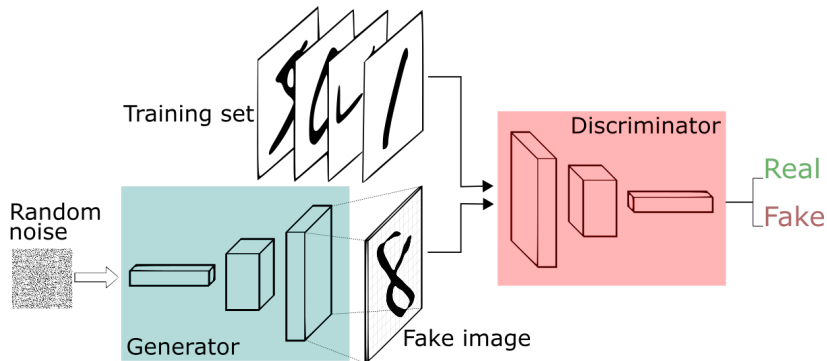
## Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés



$$\min_G \max_D \mathbb{E}_{x \sim p(x)} [\log D(x)] + \mathbb{E}_{z \sim p(z)} [\log(1 - D(G(z)))]$$



## Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés



$$\min_G \max_D \mathbb{E}_{x \sim p(x)} [\log D(x)] + \mathbb{E}_{z \sim p(z)} [\log(1 - D(G(z)))]$$

On génère les données comme

Image générée =  $\mathcal{G}$ (Gaussien)

## Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés



Figure: Images générées par le modèle BigGAN [Brock *et al*, ICLR'19].

## Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés



Figure: Images générées par le modèle BigGAN [Brock *et al*, ICLR'19].

$$\text{Donnée GAN} = \mathcal{F}_1 \circ \mathcal{F}_2 \circ \dots \circ \mathcal{F}_N(\text{Gaussien})$$

## Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés



Figure: Images générées par le modèle BigGAN [Brock *et al*, ICLR'19].

$$\text{Donnée GAN} = \mathcal{F}_1 \circ \mathcal{F}_2 \circ \dots \circ \mathcal{F}_N(\text{Gaussien})$$

où les  $\mathcal{F}_i$ 's sont des couches Fully Connected, Convolutionnelles, Pooling et fonctions d'activation, des connexions résiduelles ou Batch Normalisation.

## Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés



Figure: Images générées par le modèle BigGAN [Brock *et al*, ICLR'19].

$$\text{Donnée GAN} = \mathcal{F}_1 \circ \mathcal{F}_2 \circ \dots \circ \mathcal{F}_N(\text{Gaussien})$$

où les  $\mathcal{F}_i$ 's sont des couches Fully Connected, Convolutionnelles, Pooling et fonctions d'activation, des connexions résiduelles ou Batch Normalisation.

⇒ Les  $\mathcal{F}_i$ 's sont des opérations *Lipschitziennes*.

- ▶ **Couches Fully Connected Layers et Convolutionnelles** sont des opérations affines :

$$\mathcal{F}_i(x) = W_i x + b_i,$$

et  $\|\mathcal{F}_i\|_{lip} = \sup_{u \neq 0} \frac{\|W_i u\|_p}{\|u\|_p}$ , pour toute  $p$ -norme.

- ▶ **Couches Fully Connected Layers et Convolutionnelles** sont des opérations affines :

$$\mathcal{F}_i(x) = W_i x + b_i,$$

et  $\|\mathcal{F}_i\|_{lip} = \sup_{u \neq 0} \frac{\|W_i u\|_p}{\|u\|_p}$ , pour toute  $p$ -norme.

- ▶ **Pooling et Fonctions d'Activation** : Sont généralement au plus 1-Lipschitz par rapport à toute  $p$ -norme (e.g., ReLU and Max-pooling).

- ▶ **Couches Fully Connected Layers et Convolutionnelles** sont des opérations affines :

$$\mathcal{F}_i(x) = W_i x + b_i,$$

et  $\|\mathcal{F}_i\|_{lip} = \sup_{u \neq 0} \frac{\|W_i u\|_p}{\|u\|_p}$ , pour toute  $p$ -norme.

- ▶ **Pooling et Fonctions d'Activation** : Sont généralement au plus 1-Lipschitz par rapport à toute  $p$ -norme (e.g., ReLU and Max-pooling).
- ▶ **Connexions résiduelles** :  $\mathcal{F}_i(x) = x + \mathcal{F}_i^{(1)} \circ \dots \circ \mathcal{F}_i^{(\ell)}(x)$   
où les  $\mathcal{F}_i^{(j)}$  sont des opérations Lipschitziennes, alors  $\mathcal{F}_i$  est Lipschitz avec une constante de Lipschitz bornée par  $1 + \prod_{j=1}^{\ell} \|\mathcal{F}_i^{(j)}\|_{lip}$ .
- ▶ ...



## Mixture of Concentrated Vectors

Considérons des données distribuées dans  $k$  classes  $\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2, \dots, \mathcal{C}_k$  telles que

$$X = \underbrace{[x_1, \dots, x_{n_1}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_1})}, \underbrace{[x_{n_1+1}, \dots, x_{n_2}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_2})}, \dots, \underbrace{[x_{n-n_k+1}, \dots, x_n]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_k})} \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

## Mixture of Concentrated Vectors

Considérons des données distribuées dans  $k$  classes  $\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2, \dots, \mathcal{C}_k$  telles que

$$X = \underbrace{[x_1, \dots, x_{n_1}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-\cdot q_1})}, \underbrace{[x_{n_1+1}, \dots, x_{n_2}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-\cdot q_2})}, \dots, \underbrace{[x_{n-n_k+1}, \dots, x_n]}_{\in \mathcal{O}(e^{-\cdot q_k})} \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

On note

$$\mu_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i], \quad C_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i x_i^\top]$$

# Mixture of Concentrated Vectors

Considérons des données distribuées dans  $k$  classes  $\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2, \dots, \mathcal{C}_k$  telles que

$$X = \underbrace{[x_1, \dots, x_{n_1}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_1})}, \underbrace{[x_{n_1+1}, \dots, x_{n_2}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_2})}, \dots, \underbrace{[x_{n-n_k+1}, \dots, x_n]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_k})} \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

On note

$$\mu_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i], \quad C_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i x_i^T]$$

## Hypothèses (Taux de croissance)

Quand  $p \rightarrow \infty$ ,

# Mixture of Concentrated Vectors

Considérons des données distribuées dans  $k$  classes  $\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2, \dots, \mathcal{C}_k$  telles que

$$X = \underbrace{[x_1, \dots, x_{n_1}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_1})}, \underbrace{[x_{n_1+1}, \dots, x_{n_2}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_2})}, \dots, \underbrace{[x_{n-n_k+1}, \dots, x_n]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_k})} \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

On note

$$\mu_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i], \quad C_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i x_i^T]$$

## Hypothèses (Taux de croissance)

Quand  $p \rightarrow \infty$ ,

1.  $p/n \rightarrow c \in (0, \infty)$ .

# Mixture of Concentrated Vectors

Considérons des données distribuées dans  $k$  classes  $\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2, \dots, \mathcal{C}_k$  telles que

$$X = \underbrace{[x_1, \dots, x_{n_1}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_1})}, \underbrace{[x_{n_1+1}, \dots, x_{n_2}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_2})}, \dots, \underbrace{[x_{n-n_k+1}, \dots, x_n]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_k})} \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

On note

$$\mu_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i], \quad C_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i x_i^T]$$

## Hypothèses (Taux de croissance)

Quand  $p \rightarrow \infty$ ,

1.  $p/n \rightarrow c \in (0, \infty)$ .
2. Le nombre de classes  $k$  est borné.

# Mixture of Concentrated Vectors

Considérons des données distribuées dans  $k$  classes  $\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2, \dots, \mathcal{C}_k$  telles que

$$X = \underbrace{[x_1, \dots, x_{n_1}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_1})}, \underbrace{[x_{n_1+1}, \dots, x_{n_2}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_2})}, \dots, \underbrace{[x_{n-n_k+1}, \dots, x_n]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_k})} \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

On note

$$\mu_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i], \quad C_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i x_i^\top]$$

## Hypothèses (Taux de croissance)

Quand  $p \rightarrow \infty$ ,

1.  $p/n \rightarrow c \in (0, \infty)$ .
2. Le nombre de classes  $k$  est borné.
3. Pour tout  $\ell \in [k]$ ,  $\|\mu_\ell\| = \mathcal{O}(\sqrt{p})$ .

# Mixture of Concentrated Vectors

Considérons des données distribuées dans  $k$  classes  $\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2, \dots, \mathcal{C}_k$  telles que

$$X = \underbrace{[x_1, \dots, x_{n_1}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_1})}, \underbrace{[x_{n_1+1}, \dots, x_{n_2}]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_2})}, \dots, \underbrace{[x_{n-n_k+1}, \dots, x_n]}_{\in \mathcal{O}(e^{-.q_k})} \in \mathbb{R}^{p \times n}$$

On note

$$\mu_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i], \quad C_\ell = \mathbb{E}_{x_i \in \mathcal{C}_\ell} [x_i x_i^\top]$$

## Hypothèses (Taux de croissance)

Quand  $p \rightarrow \infty$ ,

1.  $p/n \rightarrow c \in (0, \infty)$ .
2. Le nombre de classes  $k$  est borné.
3. Pour tout  $\ell \in [k]$ ,  $\|\mu_\ell\| = \mathcal{O}(\sqrt{p})$ .

## Notation

$$Q(z) = (X^\top X/p + zI_n)^{-1}.$$

Introduction

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs Gaussiens

Notion de vecteurs concentrés

Definition et propriétés

Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés

**Comportement de la matrice de Gram de vecteurs concentrés**

Application aux représentations CNN des images GAN



Soient

$$G = \frac{1}{p} X^T X = \frac{1}{p} J M^T M J^T + \frac{1}{p} Z^T Z + * + o_p(1)$$

Soient

$$G = \frac{1}{p} X^T X = \frac{1}{p} J M^T M J^T + \frac{1}{p} Z^T Z + * + o_p(1)$$

$L$  la densité spectrale empirique de  $G$  et  $U$  la matrice qui contient les vecteurs propres dominants de  $G$ . Alors

$$L = \frac{1}{n} \sum_i^n \delta_{\lambda_i}, \quad m_L(z) = \int_{\lambda} \frac{dL(\lambda)}{\lambda - z} = \frac{1}{n} \text{tr}(Q(-z))$$

$$UU^T = \frac{1}{2\pi i} \oint_{\gamma} Q(-z) dz$$

## Comportement de la matrice de Gram de vecteurs concentrés

Soient

$$G = \frac{1}{p} X^T X = \frac{1}{p} J M^T M J^T + \frac{1}{p} Z^T Z + * + o_p(1)$$

$L$  la densité spectrale empirique de  $G$  et  $U$  la matrice qui contient les vecteurs propres dominants de  $G$ . Alors

$$L = \frac{1}{n} \sum_i^n \delta_{\lambda_i}, \quad m_L(z) = \int_{\lambda} \frac{dL(\lambda)}{\lambda - z} = \frac{1}{n} \text{tr}(Q(-z))$$

$$UU^T = \frac{1}{2\pi i} \oint_{\gamma} Q(-z) dz$$

$\Rightarrow$  Analyser le comportement de la resolvent  $Q(z) = (G + zI_n)^{-1}$ .

## Théorème

Sous les hypothèses précédentes, on a  $Q(z) \in \mathcal{O}(e^{-(\sqrt{p}\cdot)^q})$  in  $(\mathbb{R}^{n \times n}, \|\cdot\|)$ . De plus,

$$\|\mathbb{E}[Q(z)] - \tilde{Q}(z)\| = \mathcal{O}\left(\sqrt{\frac{\log p}{p}}\right) \text{ où } \tilde{Q}(z) = \frac{1}{z}\Lambda(z) + \frac{1}{pz}J\Omega(z)J^\top$$

## Théorème

Sous les hypothèses précédentes, on a  $Q(z) \in \mathcal{O}(e^{-(\sqrt{p}\cdot)^q})$  in  $(\mathbb{R}^{n \times n}, \|\cdot\|)$ . De plus,

$$\|\mathbb{E}[Q(z)] - \tilde{Q}(z)\| = \mathcal{O}\left(\sqrt{\frac{\log p}{p}}\right) \quad \text{où } \tilde{Q}(z) = \frac{1}{z}\Lambda(z) + \frac{1}{pz}J\Omega(z)J^T$$

avec  $\Lambda(z) = \text{diag}\left\{\frac{1_{n_\ell}}{1+\delta_\ell(z)}\right\}_{\ell=1}^k$  et  $\Omega(z) = \text{diag}\{\mu_\ell^T \tilde{R}(z) \mu_\ell\}_{\ell=1}^k$

## Théorème

Sous les hypothèses précédentes, on a  $Q(z) \in \mathcal{O}(e^{-(\sqrt{p}\cdot)^q})$  in  $(\mathbb{R}^{n \times n}, \|\cdot\|)$ . De plus,

$$\|\mathbb{E}[Q(z)] - \tilde{Q}(z)\| = \mathcal{O}\left(\sqrt{\frac{\log p}{p}}\right) \text{ où } \tilde{Q}(z) = \frac{1}{z}\Lambda(z) + \frac{1}{pz}J\Omega(z)J^\top$$

avec  $\Lambda(z) = \text{diag}\left\{\frac{1_{n_\ell}}{1+\delta_\ell(z)}\right\}_{\ell=1}^k$  et  $\Omega(z) = \text{diag}\{\mu_\ell^\top \tilde{R}(z) \mu_\ell\}_{\ell=1}^k$

$$\tilde{R}(z) = \left(\frac{1}{k} \sum_{\ell=1}^k \frac{C_\ell}{1+\delta_\ell(z)} + zI_p\right)^{-1}$$

## Théorème

Sous les hypothèses précédentes, on a  $Q(z) \in \mathcal{O}(e^{-(\sqrt{p}\cdot)^q})$  in  $(\mathbb{R}^{n \times n}, \|\cdot\|)$ . De plus,

$$\|\mathbb{E}[Q(z)] - \tilde{Q}(z)\| = \mathcal{O}\left(\sqrt{\frac{\log p}{p}}\right) \text{ où } \tilde{Q}(z) = \frac{1}{z}\Lambda(z) + \frac{1}{pz}J\Omega(z)J^T$$

avec  $\Lambda(z) = \text{diag}\left\{\frac{1_{n_\ell}}{1+\delta_\ell(z)}\right\}_{\ell=1}^k$  et  $\Omega(z) = \text{diag}\{\mu_\ell^T \tilde{R}(z) \mu_\ell\}_{\ell=1}^k$

$$\tilde{R}(z) = \left(\frac{1}{k} \sum_{\ell=1}^k \frac{C_\ell}{1+\delta_\ell(z)} + zI_p\right)^{-1}$$

avec  $\delta(z) = [\delta_1(z), \dots, \delta_k(z)]$  l'unique point fixe du système d'équations suivant

$$\delta_\ell(z) = \text{tr} \left( C_\ell \left( \frac{1}{k} \sum_{j=1}^k \frac{C_j}{1+\delta_j(z)} + zI_p \right)^{-1} \right) \text{ pour chaque } \ell \in [k].$$

# Comportement de la matrice de Gram de vecteurs concentrés

## Théorème

Sous les hypothèses précédentes, on a  $Q(z) \in \mathcal{O}(e^{-(\sqrt{p} \cdot)^q})$  in  $(\mathbb{R}^{n \times n}, \|\cdot\|)$ . De plus,

$$\|\mathbb{E}[Q(z)] - \tilde{Q}(z)\| = \mathcal{O}\left(\sqrt{\frac{\log p}{p}}\right) \quad \text{où } \tilde{R}(z) = \frac{1}{z}\Lambda(z) + \frac{1}{pz}J\Omega(z)J^T$$

avec  $\Lambda(z) = \text{diag}\left\{\frac{1_{n_\ell}}{1+\delta_\ell(z)}\right\}_{\ell=1}^k$  et  $\Omega(z) = \text{diag}\{\mu_\ell^T \tilde{R}(z) \mu_\ell\}_{\ell=1}^k$

$$\tilde{R}(z) = \left(\frac{1}{k} \sum_{\ell=1}^k \frac{C_\ell}{1 + \delta_\ell(z)} + zI_p\right)^{-1}$$

avec  $\delta(z) = [\delta_1(z), \dots, \delta_k(z)]$  l'unique point fixe du système d'équations suivant

$$\delta_\ell(z) = \text{tr} \left( C_\ell \left( \frac{1}{k} \sum_{j=1}^k \frac{C_j}{1 + \delta_j(z)} + zI_p \right)^{-1} \right) \quad \text{pour chaque } \ell \in [k].$$



# Comportement de la matrice de Gram de vecteurs concentrés

## Théorème

Sous les hypothèses précédentes, on a  $Q(z) \in \mathcal{O}(e^{-(\sqrt{p} \cdot)^q})$  in  $(\mathbb{R}^{n \times n}, \|\cdot\|)$ . De plus,

$$\|\mathbb{E}[Q(z)] - \tilde{Q}(z)\| = \mathcal{O}\left(\sqrt{\frac{\log p}{p}}\right) \quad \text{où } \tilde{R}(z) = \frac{1}{z}\Lambda(z) + \frac{1}{pz}J\Omega(z)J^T$$

avec  $\Lambda(z) = \text{diag}\left\{\frac{1_{n_\ell}}{1+\delta_\ell(z)}\right\}_{\ell=1}^k$  et  $\Omega(z) = \text{diag}\{\mu_\ell^T \tilde{R}(z) \mu_\ell\}_{\ell=1}^k$

$$\tilde{R}(z) = \left(\frac{1}{k} \sum_{\ell=1}^k \frac{C_\ell}{1 + \delta_\ell(z)} + zI_p\right)^{-1}$$

avec  $\delta(z) = [\delta_1(z), \dots, \delta_k(z)]$  l'unique point fixe du système d'équations suivant

$$\delta_\ell(z) = \text{tr} \left( C_\ell \left( \frac{1}{k} \sum_{j=1}^k \frac{C_j}{1 + \delta_j(z)} + zI_p \right)^{-1} \right) \quad \text{pour chaque } \ell \in [k].$$

**Observation clé :** Seulement les moments d'ordre **un et deux** sont important !

Introduction

Comportement de la matrice de Gram de vecteurs Gaussiens

Notion de vecteurs concentrés

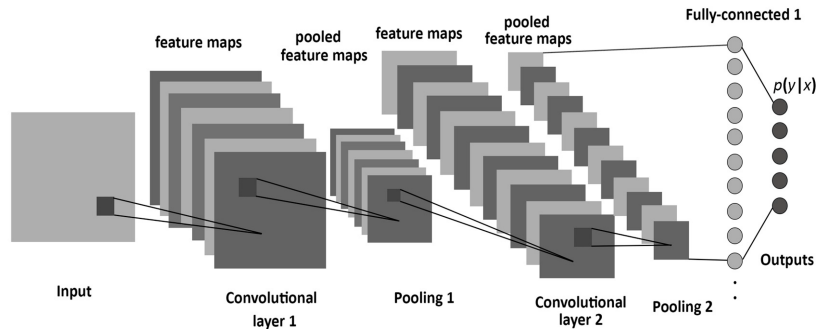
Definition et propriétés

Données GAN : Un exemple de vecteurs concentrés

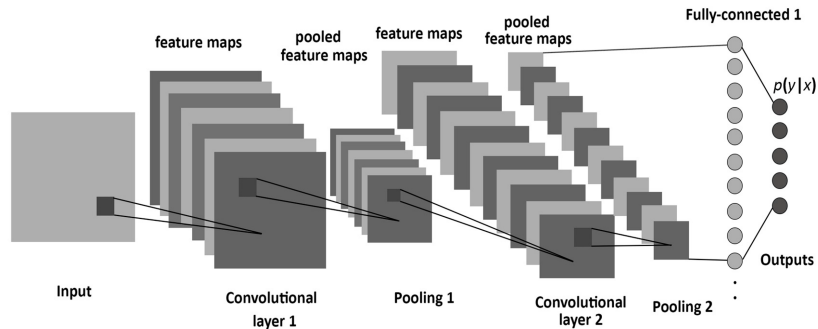
Comportement de la matrice de Gram de vecteurs concentrés

**Application aux représentations CNN des images GAN**

# Application aux représentations CNN des images GAN

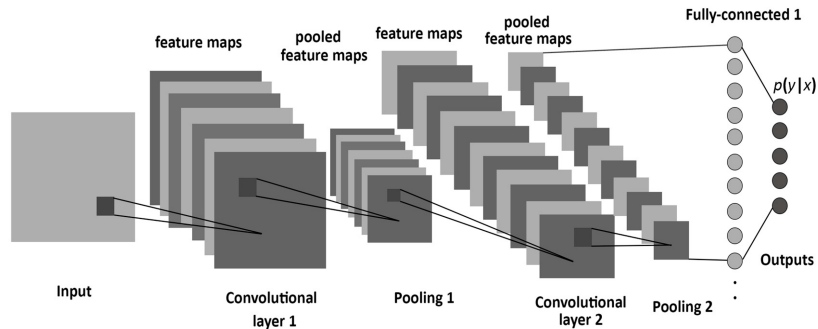


# Application aux représentations CNN des images GAN



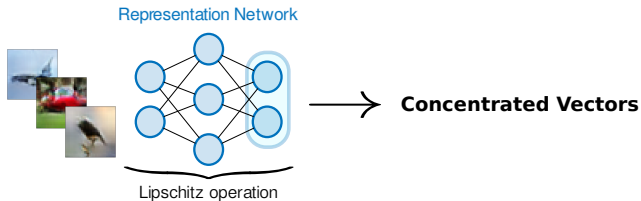
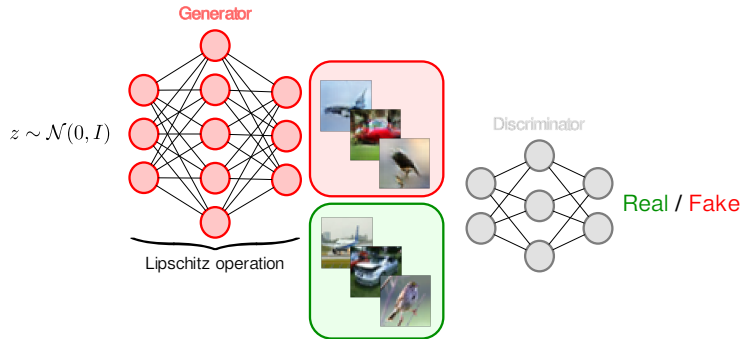
- ▶ Les représentations CNN correspondent à l'**avant dernière** couche du réseau.

# Application aux représentations CNN des images GAN



- ▶ Les représentations CNN correspondent à l'**avant dernière** couche du réseau.
- ▶ Architectures couramment utilisées en pratique : **Resnet, VGG, Densenet**.

# Application aux représentations CNN des images GAN



# Application aux représentations CNN des images GAN

**GAN Images**

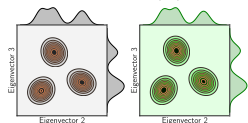
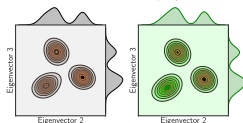
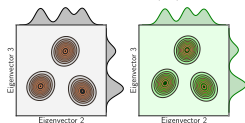
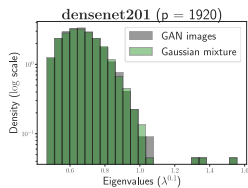
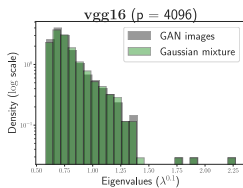
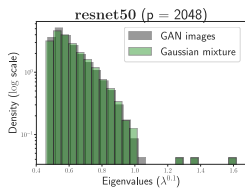


**Real Images**

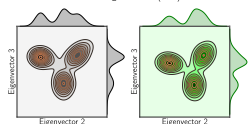
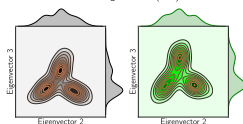
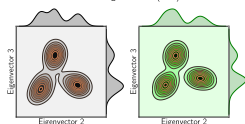
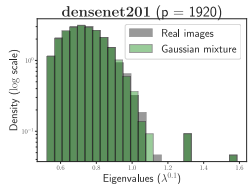
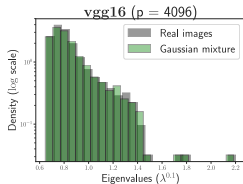
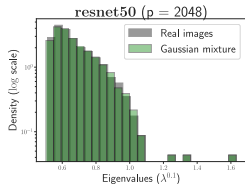


# Application aux représentations CNN des images GAN

## GAN Images



## Real Images





...

Merci pour votre attention !